



UNIVERSITÀ
DEGLI STUDI DI MILANO-BICOCCA

SYLLABUS DEL CORSO

Robotica ed Informatica in Riabilitazione

2324-2-I0201D136-I0201D132M

Obiettivi

** - conoscere e comprendere l'utilizzo delle nuove tecnologie disponibili in ambito riabilitativo

Contenuti sintetici

Programma esteso

- Principi e rationale della Robotica in Riabilitazione e Fisioterapia
- Sistemi di acquisizione e di analisi
- Dispositivi robotizzati (Arti superiori, Arti inferiori)
- Realtà virtuale
 - Efficacia e limiti della Robotica in Riabilitazione

Prerequisiti

Modalità didattica

in presenza, salvo successive diverse disposizioni ministeriali legate all'emergenza pandemica

Materiale didattico

Swinnen E, Beckwée D, Meeusen R, Baeyens JP, Kerckhofs E. Does robot-assisted gait rehabilitation improve balance in stroke patients? A systematic review. Top Stroke Rehabil. 2014 Mar-Apr;21(2):87-100

Krebs HI, Hogan N. Robotic therapy: the tipping point. Am J Phys Med Rehabil. 2012 Nov;91(11 Suppl 3):S290-7

Krebs HI. Robotic technology and physical medicine and rehabilitation. Eur J Phys Rehabil Med. 2012 Jun;48(2):319-2

Lewis GN, Rosie JA. Virtual reality games for movement rehabilitation in neurological conditions: how do we meet the needs and expectations of the users? Disability and Rehabil.

2012 ;34(22):1880-6.

Periodo di erogazione dell'insegnamento

primo semestre

Modalità di verifica del profitto e valutazione

descritte nel syllabus dell'insegnamento

Orario di ricevimento

Su appuntamento

Sustainable Development Goals

SALUTE E BENESSERE
